PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-061637

(43) Date of publication of application: 28.02.2002

(51)Int.Cl.

F16C 17/10 F16C 33/08 F16C 33/14 F16C 35/02 F16C 43/02

(21)Application number: 2000-

(71)Applicant: NTN CORP

252943

(22)Date of filing:

23.08.2000

(72)Inventor: NAKASEKI TSUGUTO

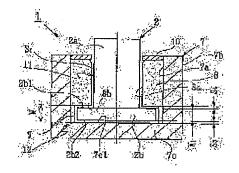
OKAMURA KAZUO KURODA MASAYUKI

(54) DYNAMIC PRESSURE TYPE BEARING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To easily set a thrust bearing clearance in a thrust bearing portion with precision.

SOLUTION: A positioning member 9 is interposed between an inner bottom surface 7c1 of a housing 7 and a lower end surface 8b of a shaft bearing member 8. When the bearing member 8 is inserted along an inner peripheral surface 7a of the housing 7 until it abuts a step portion 7a1, a position of a lower end surface 8b of the bearing member 8 with respect to the inner bottom surface 7c1 of the housing 7 is decided at a given position W by the dimension from the inner bottom surface 7c1 of the step portion 7a1. Therefore, if a width dimension W of the positioning member 9 is controlled to a value



obtained by adding thrust bearing clearances S2, S3 on both sides to the width dimension W1 of the thrust plate 2b {W=W1+(S3+S4)}, then the thrust bearing clearances S3, S4 can be easily set with precision by the positioning member 9.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

21.09.2004

[Date of sending the examiner's decision 13.12.2006

of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-61637 (P2002-61637A)

(43)公開日 平成14年2月28日(2002.2.28)

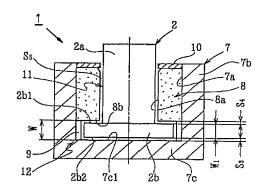
(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	FΙ			テーマコート [*] (参考)				
F16C	17/10		F16C 1	7/10		A 3J011				
	33/08		3	3/08		3 J O 1 7				
	33/14		3	3/14		Z				
	35/02		3	5/02	1	С				
	43/02		4	3/02						
	·		審查請求	未請求 請:	求項の数10	OL (全 7 頁)				
(21)出願番号	 	特願2000-252943(P2000-252943)	(71)出願人	000102692						
				エヌティエ	又株式会社					
(22)出願日		平成12年8月23日(2000.8.23)		大阪府大阪ī	市西区京町均	開1丁目3番17号				
			(72)発明者	中関 嗣人						
				三重県桑名市	市大字東方	字尾弓田3066 エヌ				
				ティエヌ株式	式会社内					
			(72)発明者	岡村 一男						
				三重県桑名市	市大字東方	字尾弓田3066 エヌ				
				ティエヌ株式	式会社内					
			(74)代理人	100064584						
				弁理士 江	原 省吾	(外3名)				
						最終頁に続く				
			1							

(54) 【発明の名称】 動圧型軸受装置

(57)【要約】

【課題】 スラスト軸受部のスラスト軸受隙間を簡易かつ精度良く設定する。

【解決手段】 位置決め部材 9 は、ハウジング 7 の内底面 7 c 1 と軸受部材 8 の下端面 8 b との間に介装される。軸受部材 8 をハウジング 7 の内周面 7 a に沿って段部 7 a 1 に当接するまで押し込むと、ハウジング 7 の内底面 7 c 1 に対する軸受部材 8 の下端面 8 b の位置が、段部 7 a 1 の内底面 7 c 1 からの寸法 Wによって定寸位置 Wに決まる。従って、位置決め部材 9 の幅寸法 Wを、スラスト板 2 b の幅寸法 W 1 に両側のスラスト軸受隙間 S 3、S 4 の値を加えた値に管理しておけば $\{W=W1+(S3+S4)\}$ 、位置決め部材 9 によってスラスト軸受隙間 S 3、S 4 を簡易かつ精度良く設定することができる。



10

【特許請求の範囲】

【請求項1】円筒状の内周面を有する有底筒状のハウジ ングと、ハウジングの内周面に固定された軸受部材と、 軸部材と、前記軸部材と軸受部材との相対回転時に生じ る動圧作用で前記軸部材を回転自在に非接触支持するラ ジアル軸受部およびスラスト軸受部とを備え、前記スラ スト軸受部のスラスト軸受面を構成する前記軸受部材の 下端面が、前記ハウジングの内底面から定寸位置に形成 されている助圧型軸受装置。

1

【請求項2】前記軸受部材の下端面を定寸位置に形成す るための位置決め手段を前記ハウジングの内周面に設け た請求項1記載の動圧型軸受装置。

【請求項3】前記位置決め手段が、前記ハウジングの内 周面に装着された位置決め部材である請求項2記載の動 圧型軸受装置。

【請求項4】前記位置決め手段が、前記ハウジングの内 周面に設けられた段部である請求項2記載の動圧型軸受 装置。

【請求項5】円筒状の内周面を有する有底筒状のハウジ ングと、

ハウジングの内周面に固定された軸受部材と、

前記軸受部材の内周面に挿入される軸部と、前記軸部に 設けられたスラスト板とを有する軸部材と、

前記軸受部材の内周面と、前記軸部材の軸部の外周面と の間に設けられ、前記軸部材と軸受部材との相対回転時 に生じる動圧作用で前記軸部をラジアル方向に回転自在 に非接触支持するラジアル軸受部と、

前記軸部材のスラスト板の両端面と、前記軸受部材の下 端面および前記ハウジングの内底面との間にそれぞれ設 けられ、前記軸部材と軸受部材との相対回転時に生じる 動圧作用で前記スラスト板をスラスト方向に回転自在に 非接触支持するスラスト軸受部とを備えた動圧型軸受装 置であって、

前記動圧型軸受装置の組立て時に、前記ハウジングの内 底面と前記スラスト板の下端面との間、および前記軸受 部材の下端面と前記スラスト板の上端面との間のうち、 少なくとも一の部位に所定厚さの樹脂層を介在させると とによって、前記軸受部材の前記ハウジングに対する固 定位置を調整し、その後、前記樹脂層を溶剤によって溶 解して除去するととによって、前記スラスト軸受隙間を 所定値に設定したととを特徴とする動圧型軸受装置。

【請求項6】前記樹脂層を、前記スラスト板の下端面に 形成した請求項5記載の動圧型軸受装置。

【請求項7】前記樹脂層が、前記スラスト板の下端面に 滴下した樹脂液を前記軸部材の回転に伴う遠心力で流動 させて所定厚さの層状にした後、これを乾燥固化させて 形成したものである請求項6記載の動圧型軸受装置。

【請求項8】前記ハウジングの底部に、前記樹脂層の溶 解液を排出するための排出部を設けた請求項5記載の動 圧型軸受装置。

【請求項9】前記軸受部材が多孔質体で形成されている 請求項1又は5記載の動圧型軸受装置。

【請求項10】前記多孔質体が燒結金属である請求項9 記載の動圧型軸受装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、動圧型軸受装置に 関する。との軸受装置は、特に情報機器、例えばHD D、FDD等の磁気ディスク装置、CD-ROM、DV D-ROM等の光ディスク装置、MD、MO等の光磁気 ディスク装置などのスピンドルモータ、あるいはレーザ ビームプリンタ(LBP)のポリゴンスキャナモータな どのスピンドル支持用として好適である。

[0002]

【従来の技術】上記各種情報機器のスピンドルモータに は、高回転精度の他、高速化、低コスト化、低騒音化な どが求められている。とれらの要求性能を決定づける構 成要素の一つに当該モータのスピンドルを支持する軸受 があり、近年では、との種の軸受として、上記要求性能 20 に優れた特性を有する動圧型軸受の使用が検討され、あ るいは実際に使用されている。

【0003】図8は、HDD等のディスク装置のスピン ドルモータに組込まれる動圧型軸受装置の一構成例を示 している。この動圧軸受装置には、軸部材としての回転 軸20をラジアル方向に回転自在に非接触支持するラジ アル軸受部21と、回転軸20をスラスト方向に回転自 在に非接触支持するスラスト軸受部22とが設けられ、 とれらの軸受部21、22は何れも軸受面に動圧発生用 の溝(動圧溝)を有する動圧型軸受である。ラジアル軸 受部21の動圧溝は、ハウジング23の内周面(ラジア ル軸受面)23a又は回転軸20の外周面に形成され、 スラスト軸受部22の動圧溝は、回転軸20の下端に設 けられたスラスト板20bの両端面20b1、20b 2、あるいは、とれに対向する面(スラスト軸受面)に それぞれ形成される。ハウジング23の側部23bの下 方部分には、スラスト板20bの幅寸法にスラスト軸受 隙間の大きさ(両側で10~20μm程度)を加算した 幅寸法の段差部23cが設けられ、この段差部23cに 続くインロー部23 d に底部 (バックメタル) 23 e を 組み込むととによって、スラスト板20bの軸方向両側 に所定値のスラスト軸受隙間S1、S2が形成される。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】上記軸受装置におい て、スラスト軸受隙間S1、S2を所定値に設定するた めには、ハウジング23の段差部23cの幅寸法(軕方 向寸法)とスラスト板20bの幅寸法を精度良く管理す る必要があり、段差部23cの幅寸法を精度良く管理す るととは、ハウジング23の製造工数や製造コストを増 加させる一因となる。

【0005】そとで、本発明は、スラスト軸受部のスラ

3

スト軸受隙間を簡易かつ精度良く設定することができる 構成を提供し、それによって、との種の動圧型軸受装置 の優れた軸受性能を確保しつつ、製造コストをさらに低 減させるととを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するた め、本発明は、円筒状の内周面を有する有底筒状のハウ ジングと、ハウジングの内周面に固定された軸受部材 と、軸部材と、軸部材と軸受部材との相対回転時に生じ る動圧作用で軸部材を回転自在に非接触支持するラジア ル軸受部およびスラスト軸受部とを備え、スラスト軸受 部のスラスト軸受面を構成する軸受部材の下端面が、ハ ウジングの内底面から定寸位置に形成されている構成を 提供する。この構成によれば、スラスト軸受面を構成す る軸受部材の下端面がハウジングの内底面から定寸位置 に形成されているので、スラスト軸受隙間を所定値に精 度良く設定するととができる。

【0007】上記構成において、軸受部材の下端面を定 寸位置に形成するための位置決め手段をハウジングの内 周面に設けた構成とすることができる。この構成によれ 20 ば、軸受部材をハウジングの内周面に沿って位置決め手 段に当接するまで押し込むと、軸受部材の下端面の位置 が精度良く決まり、それによって、スラスト軸受隙間が 所定値に精度良く設定される。位置決め手段は、ハウジ ングの内周面に装着された位置決め部材で構成し、ある いは、ハウジングの内周面に設けられた段部で構成する ことができる。

【0008】また、本発明は、上記目的を達成するた め、円筒状の内周面を有する有底筒状のハウジングと、 ハウジングの内周面に固定された軸受部材と、軸受部材 の内周面に挿入される軸部と、軸部に設けられたスラス ト板とを有する軸部材と、軸受部材の内周面と、軸部材 の軸部の外周面との間に設けられ、軸部材と軸受部材と の相対回転時に生じる動圧作用で軸部をラジアル方向に 回転自在に非接触支持するラジアル軸受部と、軸部材の スラスト板の両端面と、軸受部材の下端面およびハウジ ングの内底面との間にそれぞれ設けられ、軸部材と軸受 部材との相対回転時に生じる助圧作用で前記スラスト板 をスラスト方向に回転自在に非接触支持するスラスト軸 受部とを備えた動圧型軸受装置であって、この動圧型軸 40 受装置の組立て時に、ハウジングの内底面とスラスト板 の下端面との間、および軸受部材の下端面とスラスト板 の上端面との間のうち、少なくとも一の部位に所定厚さ の樹脂層を介在させるととによって、軸受部材のハウジ ングに対する固定位置を調整し、その後、樹脂層を溶剤 によって溶解して除去することによって、スラスト軸受 隙間を所定値に設定した構成を提供する。

[0009]上記の部位に樹脂層を介在させることによ って、軸受部材はハウジング内で樹脂層の厚さを加えた スト板の両端面と、ハウジングの内底面および軸受部材 の下端面との間に樹脂層の厚さに等しい隙間ができ、と の隙間がスラスト軸受隙間になる。この構成によって も、スラスト軸受隙間を所定値に簡易かつ精度良く設定 するととができる。

【0010】上記構成において、樹脂層はスラスト板の 下端面に形成することができ、その場合、樹脂層は、ス ラスト板の下端面に滴下した樹脂液を軸部材の回転に伴 う遠心力で流動させて所定厚さの層状にした後、これを 乾燥固化させて形成することができる。これにより、所 定厚さの樹脂層を簡易かつ精度良く形成することができ る。また、ハウジングの底部に、樹脂層の溶解液を排出 するための排出部を設けることにより、溶解液の排出作 業が容易になる。

【0011】以上の構成において、軸受部材は好ましく は多孔質体で形成され、より好ましくは燒結金属で形成 される。とれにより、軸受部材に動圧溝を形成する場合 の加工が容易になり、また、軸受部材の気孔内に潤滑油 又は潤滑グリースを含浸させて動圧型含油軸受とした り、動圧型気体軸受として、軸受性能の向上を図ること ができる。

[0012]

[発明の実施の形態]以下、本発明の実施形態について 説明する。

[0013]図1は、本発明の第1の実施形態に係る動 圧型軸受装置1を組み込んだ情報機器用スピンドルモー タの一構成例を示している。このスピンドルモータは、 HDD等のディスク駆動装置に用いられるもので、軸部 材としての回転軸2を回転自在に非接触支持する動圧型 軸受装置1と、回転軸2に装着されたディスクハブ3 と、半径方向のギャップを介して対向させたモータステ ータ4およびモータロータ5とを備えている。ステータ 4はケーシング6の外周に取付けられ、ロータ5はディ スクハブ3の内周に取付けられる。動圧型軸受装置1の ハウジング7は、ケーシング6の内周に装着される。デ ィスクハブ3には、磁気ディスク等のディスクDが一又 は複数枚保持される。ステータ4に通電すると、ステー タ4とロータ5との間の励磁力でロータ5が回転し、そ れによって、ディスクハブ3および回転軸2が一体とな って回転する。

【0014】図2は、助圧型軸受装置1を示している。 動圧型軸受装置1は、円筒状の内周面7aを有する有底 筒状のハウジング7と、ハウジング7の内周面7aに固 定された円筒状の軸受部材8と、軸部材としての回転軸 2 と、ハウジング7の内周面7 a に装着された位置決め 手段としての位置決め部材9と、軸受部材8の上端面側 (ハウジング7の開口側)を密封するシール部材10と を主要な構成要素とする。

【0015】ハウジング7は、円筒状の側部7bと、底 位置に固定される。従って、樹脂層を除去すると、スラ 50 部7 cとで構成され、側部7 b の内周面7 a は上端から 下端にかけて同一内径に形成される。尚、この実施形態 では、ハウジング7の側部7bと底部7cとを一体構造 にしているが、両者を別体構造としても良い。

【0016】回転軸2は、軸部2aと、軸部2aに一体 又は別体に設けられたスラスト板2bとを備えている。 スラスト板2bの幅寸法はW1である。軸部2aは、軸 受部材8の内周面8 a に所定のラジアル軸受隙間S5を もって挿入され、スラスト板2bは、軸受部材8の下端 面8 bとハウジング7の内底面7 c 1 との間の空間部に 収容される。スラスト板2bの上端面2b1と軸受部材 8の下端面8bとの間、および、スラスト板2bの下端 面2b2とハウジング7の内底面7c1との間には、そ れぞれ、所定の大きさをもったスラスト軸受隙間S3、 S4が設けられる。

【0017】軸受部材8は、例えば多孔質材、特に燒結 金属で形成され、その内部の気孔に潤滑油又は潤滑グリ ースが含浸されて含油軸受とされる。軸受部材8の内周 面8 aの、ラジアル軸受面となる領域には動圧溝が形成 される。この動圧溝は圧縮成形、例えば、コアロッドの 外周面にラジアル軸受面の動圧溝形状(図3(a)参 照)に対応した凹凸パターンを有する溝型を形成し、コ アロッドの外周に焼結金属を供給して焼結金属を圧迫 し、焼結金属の内周部に溝型形状に対応した動圧溝を転 写することによって、低コストにかつ高精度に成形する ことができる。回転軸2が回転すると、ラジアル軸受隙 間S5に動圧作用が発生し、回転軸2の軸部2aがラジ アル軸受隙間S5内に形成される潤滑油の油膜によって ラジアル方向に回転自在に非接触支持される。これによ り、回転軸2をラジアル方向に回転自在に非接触支持す るラジアル軸受部11が構成される。尚、軸受部材8 は、燒結金属の他、軟質金属あるいは合金(例えば銅、 真鍮等)で形成しても良い。また、ラジアル軸受面の動 圧溝は、回転軸2の軸部2aの外周面に形成しても良 64

【0018】スラスト板2bの上端面2b1又は軸受部 材8の下端面8 b、および、スラスト板2 bの下端面2 b2又はハウジング7の内底面7clの、スラスト軸受 面となる領域には、それぞれ動圧溝が形成される。回転 軸2が回転すると、スラスト軸受隙間S3およびS4に 動圧作用が発生し、回転軸2のスラスト板2bがスラス 40 ト軸受隙間S3、S4内に形成される潤滑油の油膜によ ってスラスト方向に回転自在に非接触支持される。これ により、回転軸2をスラスト方向に回転自在に非接触支 持するスラスト軸受部12が構成される。

【0019】ラジアル軸受面およびスラスト軸受面の動 圧溝形状は任意に選択することができ、公知のヘリング ボーン型、スパイラル型、ステップ型、多円弧型等の何 れかを選択し、あるいはとれらを適宜組合わせて使用す ることができる。図3(a)(b)は、一例としてヘリ ングボーン型を示すもので、図3(a)は軸受部材8の 50 ハウジング7の内周面7aに固定する。従って、段部7

内周面8aにおけるラジアル軸受面8alに動圧溝14 を設けた例、図3(b)は、スラスト板2bの下端面2 b2におけるスラスト軸受面2b21に動圧滞16を設 けた例を示している。例えば、軸受部材8の内周面8a には、2つのラジアル軸受面8alが軸方向に離間して 設けられている。スラスト軸受面2b1の動圧溝16 は、半径方向のほぼ中心部に屈曲部分を有するほぼV字 状をなしている。

【0020】図2に示すように、この実施形態におい て、位置決め部材9は金属製又は樹脂製のリングで、ハ ウジング7の内底面7 c 1 と軸受部材8の下端面8 b と の間に介装される。位置決め部材9の外周面はハウジン グ7の内周面7aに装着され、位置決め部材9の内周面 はスラスト板2 bの外周面と僅かな隙間を介して対向す る。位置決め部材9の下端面がハウジング7の内底面7 c1と当接し、上端面が軸受部材8の下端面8bと当接 するととによって、軸受部材8のハウジング7に対する 固定位置が決まる。すなわち、軸受部材8をハウジング 7の内周面7aに沿って位置決め部材9に当接するまで 20 押し込むと、ハウジング7の内底面7 c 1 に対する軸受 部材8の下端面8bの位置が、位置決め部材9の幅寸法 Wによって定寸位置Wに決まる。この状態で、軸受部材 8をハウジング7の内周面7aに固定する。固定方法と しては、圧入、接着等がある。従って、位置決め部材9 の幅寸法Wを、スラスト板2bの幅寸法W1に両側のス ラスト軸受隙間S3、S4の値を加えた値に管理してお けば {W=W1+(S3+S4)}、位置決め部材9に よってスラスト軸受隙間S3、S4を簡易かつ精度良く 設定することができる。位置決め部材9の幅寸法₩の管 理は比較的容易であり、かつ、高精度な管理が可能であ る。また、使用条件等によって、スラスト軸受隙間S 3、S4の設定値を変更する必要が生じた場合でも、変 更後のスラスト軸受隙間S3、S4に対応する幅寸法₩ をもった位置決め部材9を用いることによって容易に対 応することができる。

【0021】上記のようにして、回転軸2、軸受部材 8、位置決め部材9、シール部材10をアッセンブリし た後、ハウジング7内を潤滑油で満たすと、図1に示す 動圧型軸受装置 1 が得られる。

【0022】図9は、本発明の第2の実施形態に係る動 圧型軸受装置 1′を示している。との実施形態の動圧型 軸受装置1'が、上述した実施形態の動圧型軸受装置1 と異なる点は、位置決め手段として、位置決め部材9に 代えて、ハウジング7の内周面7aに段部7alを設け ている点にある。軸受部材8をハウジング7の内周面7 aに沿って段部7alに当接するまで押し込むと、ハウ ジング7の内底面7 c 1 に対する軸受部材8の下端面8 bの位置が、段部7alの内底面7clからの寸法Wに よって定寸位置Wに決まる。との状態で、軸受部材8を

a1の内底面7c1からの寸法We、スラスト板2bの幅寸法W1に両側のスラスト軸受隙間S3、S4の値を加えた値に管理しておけば {W=W1+(S3+S4)}、段部7a1によってスラスト軸受隙間S3、S4を簡易かつ精度良く設定するととができる。また、上述した第1の実施形態に比べ、部品点数の削減にもなる

【0023】図4は、本発明の第3の実施形態に係る助 圧型軸受装置1"を示している。との実施形態におい て、スラスト軸受隙間S3、S4は、例えば以下の手順 10 での設定されている。

【0024】まず、図5に示す態様で、回転軸2のスラスト板2bの下端面2b2に所定厚さるの樹脂層19を形成する。樹脂層19の形成材料となる合成樹脂材料を溶剤で溶かして樹脂液Lを作り、その樹脂液Lをスラスト板2bの下端面2b2に所定量滴下する。その後、回転軸2を所定速度で回転させる。そうすると、滴下された樹脂液Lが遠心力で外径側に流動して、スラスト板2bの下端面2b2に外一厚さで広がる。その後、樹脂液Lを乾燥固化させると、スラスト板2bの下端面2b2に所定厚さ δ の樹脂層19が形成される。この方法によれば、均一厚さの樹脂層19を精度良く形成することができる。樹脂層19の厚さ δ は、スラスト軸受隙間S3とS4の設定値を合計した値(δ =S3+S4)となるように管理する(10~20 μ m程度)。

【0025】つぎに、図6に示すように、回転軸2をハウジング7に挿入し、スラスト板2bの下端面2b2を樹脂層19を介してハウジング7の内底面7c1に当接させる。その後、軸受部材8をハウジング7の内周面7aに沿ってスラスト板2bの上端面2b1に当接するまで押し込むと、軸受部材8のハウジング7に対する固定位置が決まる。すなわち、軸受部材8の下端面8bとハウジング7の内底面7c1との間の間隔(軸方向寸法)が、スラスト板2bの幅寸法W1と樹脂層19の厚さるによって寸法(W1+ δ)に決まる。この状態で、軸受部材8をハウジング7の内周面7aに固定する。固定方法としては、圧入、接着等がある。尚、回転軸2と軸受部材8とを予めアッセンブリしておき、両者を一緒にハウジング7に挿入しても良い。

【0026】上記のようにして軸受部材8の固定位置を決めた後、ハウジング7の内部に溶剤を供給して樹脂層19を溶解する。この溶解液は、ハウジング7の底部7cに設けられた排出部7dから排出される。溶解液を排出した後、排出部7dは適当な栓、例えば図4に示すようなボール栓7d1によって封止される。

【0027】上記の態様で樹脂層 19を除去すると、図 4に示すように、スラスト板2bの両端面2b1、2b 2と、軸受部材8の下端面8bおよびハウジング7の内 底面7c1との間に、樹脂層19の厚さδに等しい大き さをもったスラスト軸受隙間S3、S4(δ=S3+S 50 1

4)が形成される。その後、軸受部材8の上面側をシール部材10でシールし、ハウジング7内を潤滑油で満たすと、図4に示す助圧型軸受装置1"が得られる。

【0028】との実施形態によれば、スラスト軸受隙間 S3、S4の合計値が樹脂層 19の厚さると等しくなる ので($\delta=S3+S4$)、樹脂層 19の厚さるを正確に 管理すれば、スラスト板2 bの幅寸法W1 に多少の寸法 誤差がある場合でも、スラスト軸受隙間 S3、S4 を高 精度に設定することができる。

【0029】尚、供給した溶剤がスムーズに樹脂層19 まで達するよう、軸受部材8の外周面に溶剤供給用の軸 方向滞8cを形成しておくのが望ましい。

【0030】また、この実施形態では、スラスト軸受隙間S3、S4の設定工程において、樹脂層19をスラスト板2bの下端面2b2とハウジング7の内底面7c1との間に介在させる構成にしているが、樹脂層19をスラスト板2bの上端面2b1と軸受部材8の下端面8bとの間に介在させても良く、あるいは、これらの2つの部位に同時に介在させても良い。

【0031】樹脂層19を形成する合成樹脂材料と溶剤との組合わせは、樹脂層19を確実に溶解させ得る限り任意に選択することができるが、含塩素樹脂、塩素系溶剤、腐食性溶剤は除外するのが好ましい。樹脂材料と溶剤の具体的な組合わせとしては、例えば図7の○印で示すものが考えられる。

[0032]

【発明の効果】本発明によれば、スラスト軸受部のスラスト軸受隙間を簡易かつ精度良く設定することができ、それによって、この種の動圧型軸受装置の優れた軸受性能を確保しつつ、製造コストをさらに低減させることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施形態に係る動圧型軸受装置を有するスピンドルモータの断面図である。

【図2】本発明の第1の実施形態に係る動圧型軸受装置 を示す断面図である。

【図3】軸受部材の断面図 {図3(a)}、スラスト板の上端面を示す平面図 {図3(b)}である。

【図4】本発明の第3の実施形態に係る動圧型軸受装置 40 の断面図である。

【図5】樹脂層の形成工程を示す概念図である。

【図6】スラスト軸受隙間の設定工程を説明する図であ ス

【図7】実施形態で適用され得る樹脂材料と溶剤の組合 わせを示す図である。

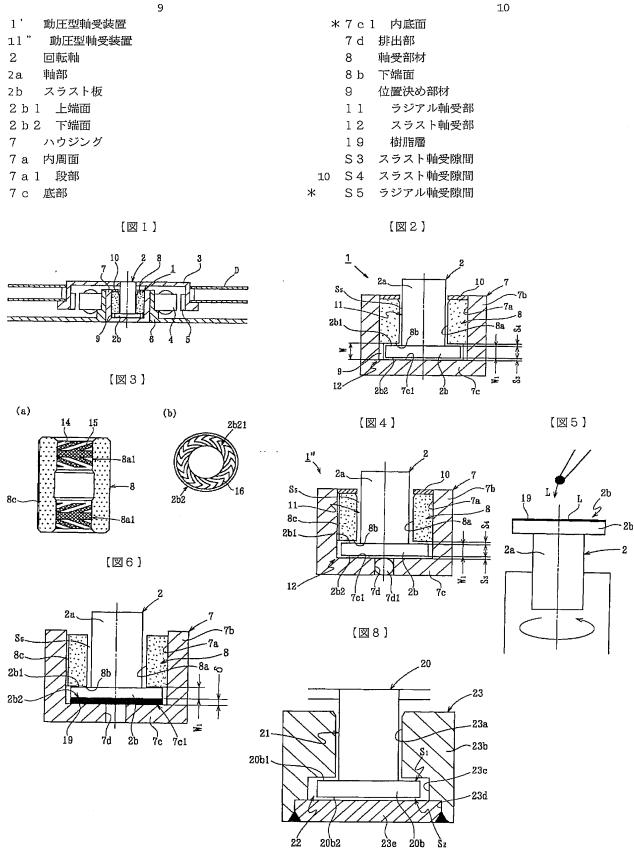
【図8】従来の動圧型軸受装置を示す断面図である。

【図9】本発明の第2の実施形態に係る動圧型軸受装置の断面図である。

【符号の説明】

0 1 動圧型軸受装置

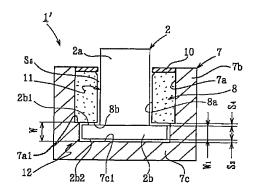
10



【図7】

海剤	95%エタノール	カープタノール	イソプロピルアルコール	酢酸メチル	酢酸エチル 12%エタノール	酢酸プチル	ヨークレゾール	ジオキサン	2-エトキシエタノール	アセトン	シクロヘキサン	トルエン	ニトロエタン	ピリジン	モルホリン	二硫化炭素
酢酸ビニル樹脂	0	0	0	0	Ō	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
す。 ルト、 ニケキャムール	Г						0	O			0		0	0		
ポ゚リピニ ルプ チラール	0	0	0	0	0	0	0	0	O		0	0		0	o	
メタクリル酸メチル樹脂				0		0										
ポ リスチレソ				0	0	0		0				0		0		0
ナイロン・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・							0									
エチルセルロース .	0	0	0	0	0	0	O	0	0		0	0	0			
7七チルフ [*] チルセルロース		-		0	o	0	O	0	0	0	0		Ō	0	0	
シュラック(天然樹脂)	0	0	0						0					0	Ö	
アセチルセルロース							0	0		Ö	O		0	0	0	

[図9]



フロントページの続き

(72)発明者 黒田 正幸 大阪府大阪市西区京町堀1丁目3番17号 エヌティエヌ株式会社内 Fターム(参考) 3J011 AA02 BA04 BA06 CA02 DA02 JA02 KA02 KA03 LA01 MA21 SB19 3J017 AA02 AA03 BA01 CA03 CA06 DA01 DB07 DB10 HA01